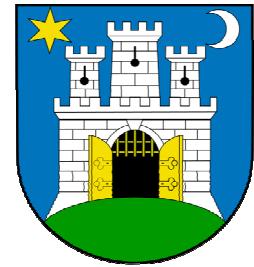
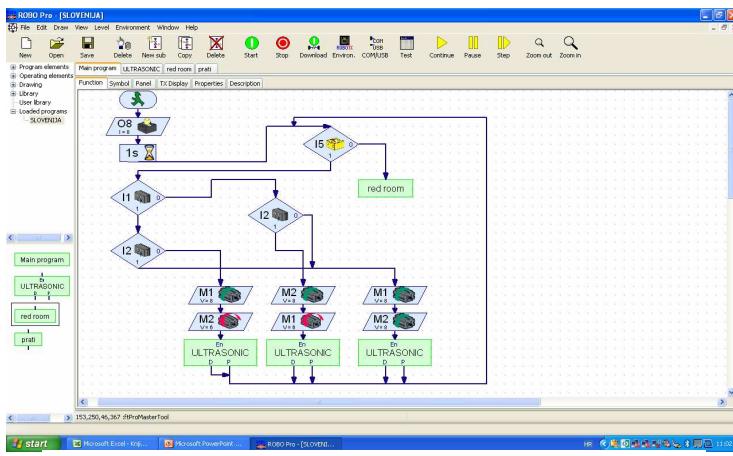


croatia team LOVRAKOVCI

OS MATE LOVRAKA

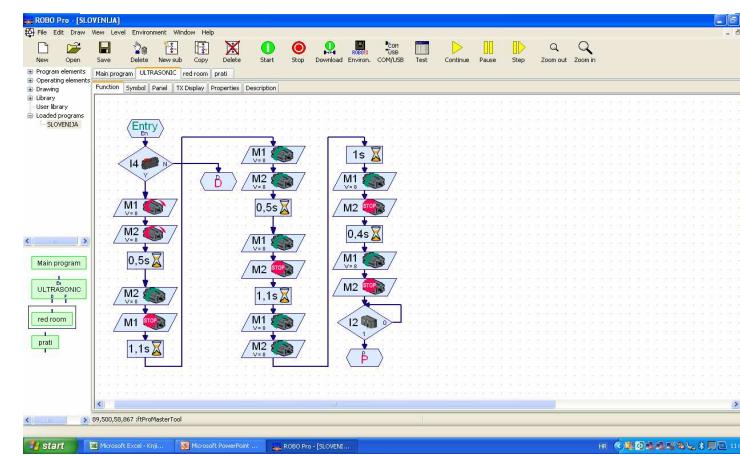


MAIN PROGRAM



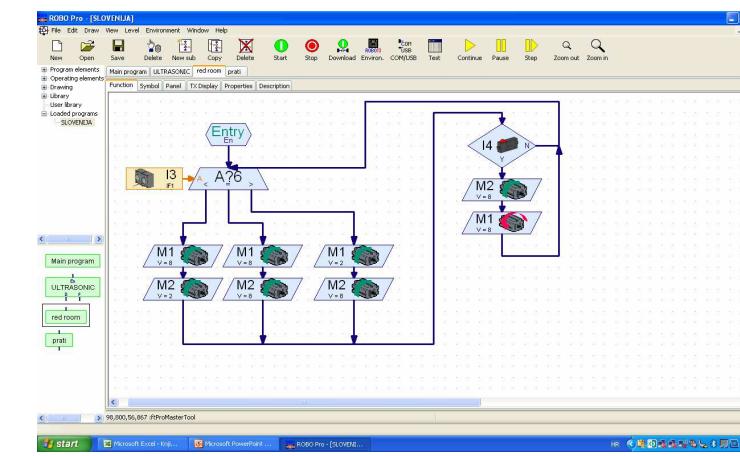
Ovaj program spaja sve elemente i sve podprograme spaja u jednu cjelinu. U njemu se nalazi i program za praćenje crne crte koju se vrši uz pomoć dva infracrvena senzora. Kada je jedan senzor na crti robot skreće u jednu stranu kako bi pronašao drugi senzor te opet traži prvi senzor skretanjem u drugu stranu. Tijekom praćenja crte robot provjerava je li pronašao prepreku ili je došao do crvene sobe.

SUBPROGRAM-ULTRASONIC



Ovaj dio programa služi za prepoznavanje drvene prepreke koja se nalazi u trećoj sobi na jednom dijelu crte. Robot prepozna prepreku uz pomoć prednjeg ultrazvučnog senzora. Kada obavi zaobilaznje robot nastavlja pratiti crtu.

SUBPROGRAM-REDROOM



Ovaj dio programa služi za praćenje zida u crvenoj sobi. Zid prati uz pomoć prednjeg i bočnog ultrazvučnog senzora kojima smo u programu odredili vrijednosti po kojima će pratiti zid.

NAŠ ROBOT

